

Requerimientos y Consejos de Instalación

Para el correcto y óptimo funcionamiento del reconocimiento de matrículas es aconsejable seguir una serie de consejos:

Requerimientos Equipo Informático

- ❑ Pentium III o superior
- ❑ 512 MB RAM
- ❑ Windows 98, Xp, 2000, Vista, Windows 7, Linux (Ubuntu, Devian, etc.)
- ❑ 32 bits y 64 bits.

Requerimientos de la imagen a Reconocer

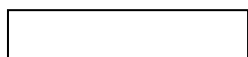
La altura en píxeles de los caracteres a reconocer no debe ser nunca menor de **25 píxeles**. La librería puede leer a partir de 13 píxeles pero conseguiremos resultados óptimos con caracteres de 25 píxeles en adelante.

La matrícula ha de tener la **menor perspectiva posible**.

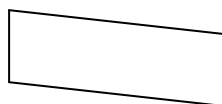
El sistema es tolerante a perspectiva pero para su funcionamiento óptimo esta debe ser la menor posible.

Para minimizar la perspectiva consulte el apartado de "Situación de la Cámara".

En algunos viales no es posible evitar la perspectiva / proyección. En esos casos Neurallabs ofrece rutinas de pre corrección de perspectiva. Usando esas rutinas esos viales se procesan sin problemas.



Matrícula Normal



Matrícula con
Perspectiva

Cuando trabajemos con imágenes JPG trataremos de minimizar la compresión (pérdida). Para ello configuraremos la cámara para que nos envíe imágenes con la menor compresión posible.

Situación De la Cámara

Con el fin de minimizar la variabilidad de tamaño, posición, proyección de la matrícula intentaremos siempre alejar la cámara del punto donde va a situarse el vehículo.

Conseguiremos una imagen suficientemente grande con la óptica apropiada.

La distancia recomendada es de unos 6-9mts.

La altura de la cámara ideal desde el suelo será de unos 50-60 cm.

Cada vial puede tener su propia problemática. Como Idea general intentaremos siempre reducir la proyección de la matrícula (perspectiva) y asegurar un tamaño de carácter de al menos 20 píxeles.

Iluminación

Desde Neural Labs, SL aconsejamos la utilización de cámaras B/N con iluminación infrarroja.

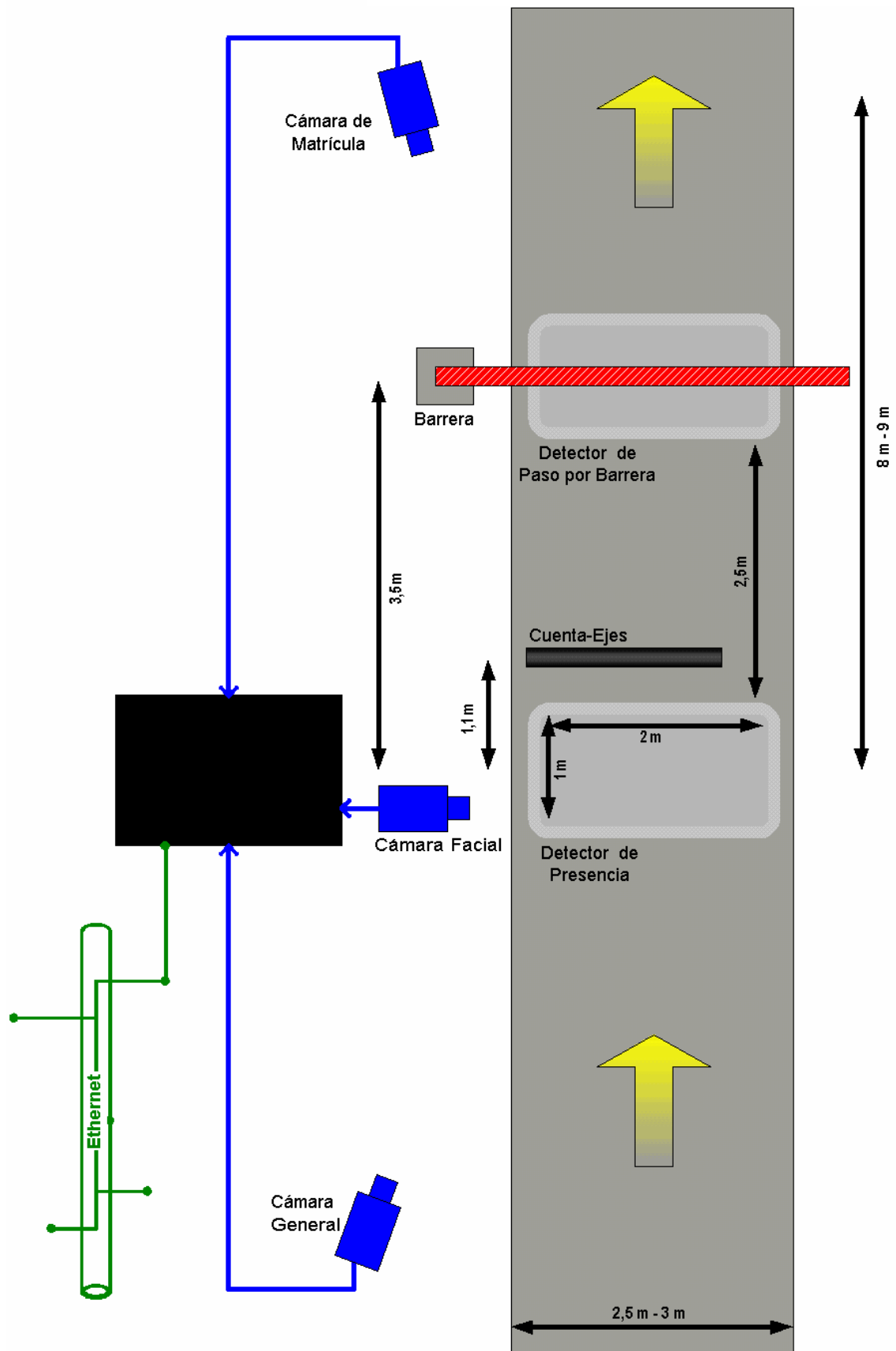
A la óptica de la cámara le añadiremos un filtro de infrarrojos.

De esta manera conseguiremos buenas imágenes tanto de día como por la noche.

Velocidad del vehiculo

En situaciones donde el vehículo no se detiene (freeflow) como en autopistas, etc. Debemos colocar cámaras especiales, siendo la librería VPAR igualmente valida.

Cámaras progresivas o de *reset* asíncrono permiten obtener una imagen nítida del vehículo a 20 Km./h o a 120 Km./h.



Vial típico